

DAFTAR PUSTAKA

- Ali, Muhamad. (2016). Modul Kuliah Manajemen Indutri. Yogyakarta.
- Arasada, Bakhtiyar & Suprianto, Bambang. (2017). Aplikasi Sensor Ultrasonik Untuk Deteksi Posisi Jarak Pada Ruang Menggunakan Arduino Uno. Jurnal Teknik Elektro. Volume 06 Nomor 02 Tahun 2017, 137-145. Universitas Negeri Surabaya.
- Bijanrostami, Khosro. (2011). *Design and Development of an Automated Guided Vehicle for Educational Purpose*. Gazimagusa.
- Diyati, Fahmi. (2016). Rancang Bangun Robot *Line Follower* Berbasis Cahaya Tampak. Tugas Akhir. Universitas Airlangga. Surabaya.
- Hebi, J. W., Angga, R., & Yuli, S. H. (2015). Perancangan Dan Realisasi Robot *Line Follower* Untuk Pengangkut Sampah Otomatis. *E-Proceeding of Applied Science* : Vol. 1, No. 3. Universitas Telkom. Bandung.
- Irwan S. D. (2012). Pengembangan Inverter 12 VDC ke 220 VAZ 50Hz dengan Penguat Akhir *H-Bridge* MOSFET. Skripsi. Universitas Indonesia.
- Muhamad, Hasanuddin. (2017). Sistem Monitoring Infus Menggunakan Arduino Mega 2560. Skripsi. UIN Alauddin. Makasar.
- Muhammad T. A. & Ilham A. P. P. (2015). Analisis Perbandingan Baterai *Litihium-Ion, Lithium-Polymer, Lead Acid*, dan *Nickel-Metal Hydride* Pada Penggunaan Mobil Listrik. Jurnal Rekaya Mesin Vol. 6, No. 2 Tahun 2015 : 95-99. Universitas Brawijaya. Malang.

Nurdiyanto, Aan. (2016). Perancangan Model *Automatic Guide Vehicle* (AGV)

Berbasis Robot *Line Follower* Untuk Penerapan Otomasi Penanganan

Material Pada Industri Manufaktur. Skripsi. UIN Sunan Kalijaga.

Yogyakarta.

Riyadi, Gilang Akbar., Damayanti, Diah Dida., & Atmaja, Denny Sukma Eka.

(2016). Perancangan Robotino Sebagai *Automated Guided Vehicle* Pada

Simulasi Proses Penyimpanan Dengan Algoritma Dijkstra Di PT. Abbott

Indonesia. *E-Proceeding of Engineering* : Vol.3, No.2. Universitas

Telkom. Bandung.

Sitohang, Ericfrans P., & Norita, Defi. (2015). Analisa Gerak dan Waktu Kerja,

Sampel Inkubasi Teh Botol Sosro Kemasan Kotak. Jurnal PASTI Volume

IX No.1, 83-101. Universitas Mercubuana.

Vina E., Dedi T., & Irma N. (2018). Rancang Bangun Robot Pelayan Restoran

Otomatis Berbasis Mikrokontroller Atmega16 Dengan Navigasi *Line*

Follower. Jurnal Coding Sistem Komputer Untan Volume 06, No. 03

(2018), hal 66-74. Universitas Tanjungpura. Pontianak.